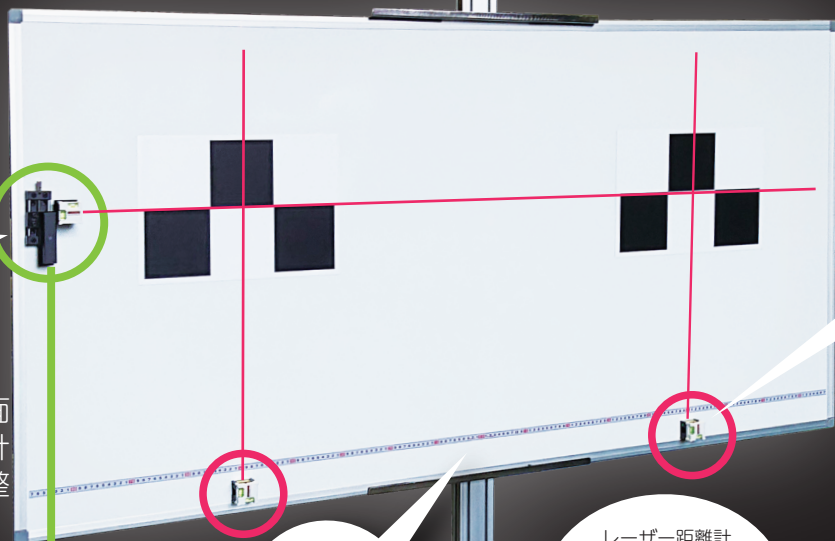


簡単5ステップのターゲットの位置出し エーミングサポートスタンド



ターゲット設置高は床面の高さをレーザー距離計とアジャスターで微調整し測定します。



ボードを縦にして収納できます

左右ターゲット中心間距離と中心位置を左右対称スケールで確定します。



ターゲットと車両先端部までの距離をレーザー距離計で測定します。



車両中心線とターゲットボードの垂直線をクロスレーザーラインで照射します。

ALAD2011

レーザー墨だし器
仕様
レーザーロボ H9

光源：レーザーダイオード
レーザー光の色：緑（グリーン）
照射ライン：2ライン
水平角度補正範囲：3.5° ±1°
レーザークラス：クラス2
レーザー出力：50mW
レーザー波長：515~520nm
測定精度：±1.5/7m
使用温度範囲：-10℃～-50℃
電源：充電式リチウム電池 ×2

●ターゲットは別売り●ターゲットセット ALET011 とセット販売もごさいます。●仕様は予告なく変更することがありますので、あらかじめご了承ください。●本製品は平滑な作業場でご使用ください。●本製品は屋内作業用です。



別売り：ターゲットセット ALET011



構成部品

ターゲットスタンド

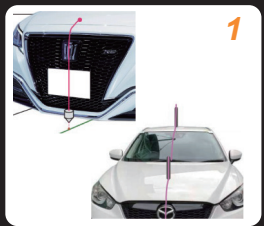
ターゲットボード
W1800×H900

レーザー距離計
×2

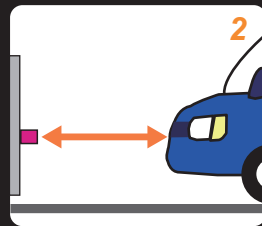
レーザー墨だし器
(充電電池・充電器)

レーザー
ライン照射器
×3

5 簡単！楽々！ ステップ



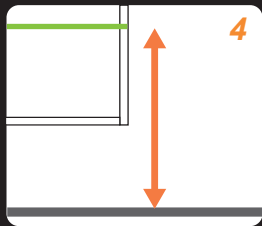
1 下げ振りやバランスゲージで車両中心点 2 か所をとります。(整備書で設置データ用意)



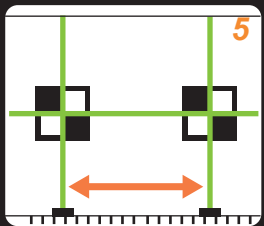
2 サポートスタンドをセンターライン上に移動し、車両先端部までの距離を合わせます。



3 墨だし器のレーザーラインと中心点 2 点が重なる様スタンドを移動させます。



4 ターゲットの中心と床面の高さをレーザー距離計で測りレーザーラインを出します。



5 左右ターゲット中心間距離をスケールとレーザー距離計で取りレーザーラインを出します。